

# <量子力学における三則定>

## 三則定の規則

→ これで実験結果を問題なく再現・言えます!

$\hat{A}$  自己共役演算子

スペクトル集合  $\text{spec}(A) = \{a_1, a_2, \dots\}$  の要素はすべて固有値 ( $j \neq j' \Rightarrow a_j \neq a_{j'}$ )

固有値  $a_j$  固有状態  $|\psi_j\rangle$   $\|\psi_j\| = 1$

$|\varphi\rangle$  任意の規格化した状態

$$(1) |\varphi\rangle = \sum_{j=1}^{\infty} \alpha_j |\psi_j\rangle \quad \text{と展開} \quad \alpha_j = \langle \psi_j | \varphi \rangle$$

状態  $|\varphi\rangle$  に対し  $\hat{A}$  を測定すると確率  $P_j = |\alpha_j|^2$  で  
測定結果  $a_j$  が得られる。  $\Rightarrow$  物理の基本法則に  
確率が!

Sch. eq. による状態の変化は連続

三則定後の状態は  $|\psi_j\rangle$  に変る  $\Rightarrow$  状態の不連続な変化!

# 量子ゼノン効果

ゼノン (BC 490~430) 古代ギリシャの哲学者



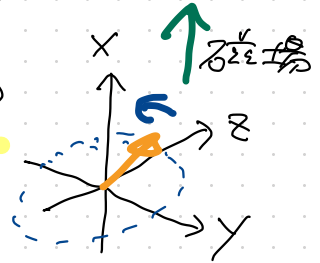
運動の不可能性 「アキレスとカメ」 「飛んでいけ矢は止まるといふ」

量子ゼノン効果 測定による状態の時間変化が抑制される!?

例 磁場中のスピン (1)  $\hat{H} = -\omega \hat{S}_x$  ( $\omega \neq 0$  は定数)

Sch. eq. の解 (2)  $|\psi(t)\rangle = \cos \frac{\omega}{2} t |\uparrow\rangle + i \sin \frac{\omega}{2} t |\downarrow\rangle$

$Y$  平面内での回転運動。



(3)  $|\psi(0)\rangle = |\uparrow\rangle$  時刻 0 で  $z$  方向上向き

時刻  $\Delta t > 0$  で  $\hat{S}_z$  を測定

- 確率  $(\cos \frac{\omega}{2} \Delta t)^2$  で  $\uparrow$  を得る  $\rightarrow$  測定後の状態  $|\uparrow\rangle$
- 確率  $(\sin \frac{\omega}{2} \Delta t)^2$  で  $\downarrow$  を得る  $\rightarrow$  測定後の状態  $|\downarrow\rangle$

時刻  $\Delta t$   $z^N \hat{S}_z$  測定

確率  $(\cos \frac{\omega}{2} \Delta t)^2$   $z^N \uparrow \rightarrow |\uparrow\rangle$  OR 確率  $(\sin \frac{\omega}{2} \Delta t)^2$   $z^N \downarrow \rightarrow |\downarrow\rangle$

初期状態に  
"必ず"!

時刻  $2 \Delta t$   $z^N \hat{S}_z$  測定

確率  $(\cos \frac{\omega}{2} \Delta t)^2$   $z^N \uparrow \rightarrow |\uparrow\rangle$  OR 確率  $(\sin \frac{\omega}{2} \Delta t)^2$   $z^N \downarrow \rightarrow |\downarrow\rangle$

時刻  $3 \Delta t$   $z^N \hat{S}_z$  測定

確率  $(\cos \frac{\omega}{2} \Delta t)^2$   $z^N \uparrow \rightarrow |\uparrow\rangle$  OR 確率  $(\sin \frac{\omega}{2} \Delta t)^2$   $z^N \downarrow \rightarrow |\downarrow\rangle$

時刻  $t = N \Delta t$  までは  $z^N$  が  $\hat{S}_z$  測定される確率

$$(1) P(t) = \left( \cos \frac{\omega t}{2N} \right)^{2N} = \left( 1 - \frac{(\omega t)^2}{8N^2} + O(N^{-4}) \right)^{2N} \rightarrow 1$$

$t$  が固定  $\ll N \rightarrow \infty$  ( $\Delta t \downarrow 0$ )

時刻  $t = N\Delta t$  まで  $\uparrow$  が  $\equiv$  測定された  $\rightarrow$  なる確率



$t$  を固定して  $N \rightarrow \infty$  ( $\Delta t \rightarrow 0$ )

すると見ていると状態は変化しない!?  $\rightarrow$

見ているのは  $\pm$  は  
吹き飛ばされる!?



「測定」は単に「見ている」=  $\pm$  とは本質的にちがう

## Σ 測定とエネルギー

単に「真2113」  
の2113!!

5

測定には一般にはエネルギーが必要

▲ スピンの例 ハミルトニアン (1)  $\hat{H} = -\frac{2\epsilon}{\hbar} \hat{S}_z$  ( $\epsilon > 0$  は定数)

基底状態  $|\uparrow\rangle$  基底エネルギー  $-\epsilon$

$|\uparrow\rangle$  で  $\hat{S}_x$  を測定  $\rightarrow$  測定後の状態  $|\rightarrow\rangle = \frac{1}{\sqrt{2}}(|\uparrow\rangle + |\downarrow\rangle)$ ,  $|\leftarrow\rangle = \frac{1}{\sqrt{2}}(|\uparrow\rangle - |\downarrow\rangle)$

測定後のエネルギー期待値

$$(2) \langle \rightarrow | \hat{H} | \rightarrow \rangle = \frac{1}{2} \{ \langle \uparrow + \downarrow | \hat{H} | \uparrow + \downarrow \rangle \\ = \frac{1}{2} \{ \langle \uparrow | \hat{H} | \uparrow \rangle + \langle \downarrow | \hat{H} | \downarrow \rangle \} = 0$$

$$(3) \langle \leftarrow | \hat{H} | \leftarrow \rangle = 0$$

測定にはスピンのどちらかであり平均で  $\epsilon$  のエネルギーが必要

粒子の例 井戸型ポテンシャル中の粒子.

(1)  $\hat{H} = \frac{\hat{p}^2}{2m} + V(x)$

(2)  $V(x) = \begin{cases} 0 & |x| \leq a \\ V_0 & |x| > a \end{cases}$

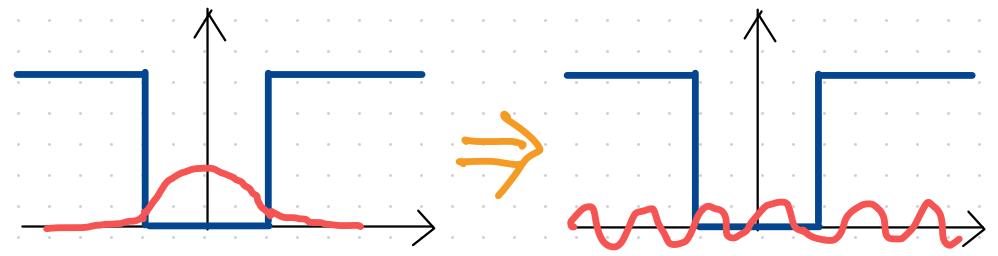
(3)  $E_{GS} \simeq \frac{\pi^2 \hbar^2}{8ma^2} \ll V_0$  とおす.

基底状態で運動量  $\hat{p}$  が測定.

測定後の状態 (4)  $|\psi_p\rangle \simeq \text{const.} e^{i\frac{p}{\hbar}x}$  → 正確には長い波束

測定後のエネルギー期待値 (5)  $\langle \psi_p | \hat{H} | \psi_p \rangle \simeq \frac{p^2}{2m} + V_0 \gg E_{GS}$

測定には最低でも  
ほぼ " $V_0$  のエネルギー" が必要



# 測定器の役割

# 測定の規則

7

$$|\rightarrow\rangle = \frac{1}{\sqrt{2}} \{ |\uparrow\rangle + |\downarrow\rangle \} \text{ が } \hat{S}_z \text{ を測定} \rightarrow \text{確率 } \frac{1}{2} \text{ で } \uparrow \text{ or } \downarrow$$

しかし われわれは スピンを直接「見る」のではなく 測定器 を通じて スピン状態を「見る」  
測定器 スピンの状態に応じて 状態を大きく変化させる量子系、



$$(1) \begin{aligned} |\uparrow\rangle|\Phi_0\rangle &\xrightarrow{\text{Sch. eq.}} |\uparrow\rangle|\Phi_\uparrow\rangle & |\downarrow\rangle|\Phi_0\rangle &\xrightarrow{\text{Sch. eq.}} |\downarrow\rangle|\Phi_\downarrow\rangle \end{aligned}$$

わかれわかれにも違いがわかった

測定器に  $|\rightarrow\rangle = \frac{1}{\sqrt{2}} \{ |\uparrow\rangle + |\downarrow\rangle \}$  を入れた。

$$(2) |\rightarrow\rangle|\Phi_0\rangle = \frac{1}{\sqrt{2}} \{ |\uparrow\rangle|\Phi_0\rangle + |\downarrow\rangle|\Phi_0\rangle \} \xrightarrow[\text{線形性}]{\text{Sch. eq.}} \frac{1}{\sqrt{2}} \{ |\uparrow\rangle|\Phi_\uparrow\rangle + |\downarrow\rangle|\Phi_\downarrow\rangle \}$$

- スピンの測定器が相互作用し、両者の状態がエンタングルした!
- このエンタングルメントが生じた時点で測定の物理的プロセスは終了

状態  $\frac{1}{\sqrt{2}} \{ |↑\rangle |Φ_↑\rangle + |↓\rangle |Φ_↓\rangle \}$  で測定器の状態を (わかれわかれ) 測定

↓ = 測定の規則

- 確率  $\frac{1}{2}$  測定器の表示 up 測定後の状態  $|↑\rangle |Φ_↑\rangle$
- 確率  $\frac{1}{2}$  測定器の表示 down 測定後の状態  $|↓\rangle |Φ_↓\rangle$

これが「スピンの測定」

• 測定の物理的プロセスが終了したとこで「測定の規則」を使えばいい。  
もっと複雑にもできる

(1)  $|→\rangle |Φ_0\rangle |Φ_0\rangle \xrightarrow{\text{Sch. eq.}} \frac{1}{\sqrt{2}} \{ |↑\rangle |Φ_↑\rangle + |↓\rangle |Φ_↓\rangle \} |Φ_0\rangle$  ①

測定器      表示装置

$\xrightarrow{\text{Sch. eq.}} \frac{1}{\sqrt{2}} \{ |↑\rangle |Φ_↑\rangle |Φ_↑\rangle + |↓\rangle |Φ_↓\rangle |Φ_↓\rangle \}$  ②

測定の規則

$\Rightarrow |↑\rangle |Φ_↑\rangle |Φ_↑\rangle$  OR  $|↓\rangle |Φ_↓\rangle |Φ_↓\rangle$

測定の規則を ① で使っても ② で使っても 結果は同じ

スピンの他量子系がエンタングルすれば「測定の物理的プロセスは終了」

?



⑤ 問題点と一応の解決: 「安定した2つの状態」

▷ 問題点 1

$|\uparrow\rangle$  or  $|\downarrow\rangle$  を正確にコセーするしか

$\hat{H} = \gamma \hat{S}_z^{(1)} \hat{S}_x^{(2)}$  2"  $\tau = \frac{\pi}{\gamma \hbar}$  だけ時間発展

(1)  $|\uparrow\rangle_1 |Y_{up}\rangle_2 \rightarrow |\uparrow\rangle_1 |\uparrow\rangle_2, |\downarrow\rangle_1 |Y_{up}\rangle_2 \rightarrow |\downarrow\rangle_1 |\downarrow\rangle_2$

(2)  $|\rightarrow\rangle_1 |Y_{up}\rangle_2 \rightarrow \frac{1}{\sqrt{2}} \{ |\uparrow\rangle_1 |\uparrow\rangle_2 + |\downarrow\rangle_1 |\downarrow\rangle_2 \}$  ⇒ 測定の手続きがまだ終わらな

2" 1 と 2" 2 が エンタングルした

⇒ 測定の手続きを使っ 確率  $\frac{1}{2}$  で  $|\uparrow\rangle_1 |\uparrow\rangle_2$  OR  $|\downarrow\rangle_1 |\downarrow\rangle_2$  としたよ!! ?

$\hat{H}' = -\gamma \hat{S}_z^{(1)} \hat{S}_x^{(2)}$  2"  $\tau = \frac{\pi}{\gamma \hbar}$  だけ時間発展

(3)  $\frac{1}{\sqrt{2}} \{ |\uparrow\rangle_1 |\uparrow\rangle_2 + |\downarrow\rangle_1 |\downarrow\rangle_2 \} \rightarrow |\rightarrow\rangle_1 |Y_{up}\rangle_2$

エンタングルメントが解けたしまった!! ⇒ これはタマタった!!

一般に (1)  $|\rightarrow\rangle|\Phi_0\rangle \rightarrow \frac{1}{\sqrt{2}}\{|\uparrow\rangle|\Phi_{\uparrow}\rangle + |\downarrow\rangle|\Phi_{\downarrow}\rangle\}$

とこの時間発展が可能ならば

(2)  $\frac{1}{\sqrt{2}}\{|\uparrow\rangle|\Phi_{\uparrow}\rangle + |\downarrow\rangle|\Phi_{\downarrow}\rangle\} \rightarrow |\rightarrow\rangle|\Phi_0\rangle$

とこの時間発展も可能ならば

測定器とシステムがエンタングルしただけでは 測定の物理的プロセスは終了しない？

また 測定の規則を 使うのは (1) だけなの？

## 問題点 2

11

スピンと測定器がエンタングルした状態

$$(1) |\Sigma_{ent.}\rangle = \frac{1}{\sqrt{2}} \{ |\uparrow\rangle |\Phi_{\uparrow}\rangle + |\downarrow\rangle |\Phi_{\downarrow}\rangle \}$$

$$(2) |\uparrow\rangle = \frac{1}{\sqrt{2}} \{ |\rightarrow\rangle + |\leftarrow\rangle \}, \quad |\downarrow\rangle = \frac{1}{\sqrt{2}} \{ |\rightarrow\rangle - |\leftarrow\rangle \} \quad \text{代入して整理}$$

$$(3) |\Sigma_{ent.}\rangle = \frac{1}{\sqrt{2}} \{ |\rightarrow\rangle |\Phi_{+}\rangle + |\leftarrow\rangle |\Phi_{-}\rangle \}$$

$$(4) |\Phi_{+}\rangle = \frac{1}{\sqrt{2}} \{ |\Phi_{\uparrow}\rangle + |\Phi_{\downarrow}\rangle \}, \quad |\Phi_{-}\rangle = \frac{1}{\sqrt{2}} \{ |\Phi_{\uparrow}\rangle - |\Phi_{\downarrow}\rangle \}$$

この形で測定規則を使えば

$$\text{確率 } \frac{1}{2} \text{ で } |\rightarrow\rangle |\Phi_{+}\rangle \text{ OR } |\leftarrow\rangle |\Phi_{-}\rangle$$

??

話がまたかたかた...

# 安定したマクロな状態 (「問題点2」に112)

$$(1) |\Sigma_{ent}\rangle = \frac{1}{\sqrt{2}} \{ |\uparrow\rangle |\Phi_{\uparrow}\rangle + |\downarrow\rangle |\Phi_{\downarrow}\rangle \}$$

$$(2) |\Sigma_{ent}\rangle = \frac{1}{\sqrt{2}} \{ |\rightarrow\rangle |\Phi_{+}\rangle + |\leftarrow\rangle |\Phi_{-}\rangle \}$$

$|\Phi_{\uparrow}\rangle, |\Phi_{\downarrow}\rangle$  が 測定器の「表示」が定まった状態なら

$|\Phi_{\pm}\rangle = \frac{1}{\sqrt{2}} \{ |\Phi_{\uparrow}\rangle \pm |\Phi_{\downarrow}\rangle \}$  は マクロに異なった状態の重ね合わせ

$$\frac{1}{\sqrt{2}} \left\{ \begin{array}{|c|} \hline \text{up} \\ \hline \end{array} + \begin{array}{|c|} \hline \text{dn} \\ \hline \end{array} \right\}$$

「Schrodingerの猫」

「古典的な世界」

経験則 われわれが自にするマクロ系の状態は安定して113.

マクロな量, 特徴は \$\{ \}\$ が互い.

$|\Phi_{\uparrow}\rangle, |\Phi_{\downarrow}\rangle$  は安定したマクロな状態.  $|\Phi_{+}\rangle, |\Phi_{-}\rangle$  はそうではない.

(1)には測定に關して「意味」があるが、(2)にはない (のF"33)

▷ 2つの系における不可逆性 (「問題点1」に2112)

$$(1) |↑\rangle|\Phi_0\rangle \xrightarrow{\text{Schrod.}} \frac{1}{\sqrt{2}} \{ |↑\rangle|\Phi_↑\rangle + |↓\rangle|\Phi_↓\rangle \} \quad \text{が可能な系}$$

$$(2) \frac{1}{\sqrt{2}} \{ |↑\rangle|\Phi_↑\rangle + |↓\rangle|\Phi_↓\rangle \} \xrightarrow{\text{Schrod.}} |↑\rangle|\Phi_0\rangle$$

と(1)の時間発展も 原理的には可能

しかし 大自由度の系では 逆向きの時間発展を実現するのは  
実質的に不可能 (古典系でも量子系でも)

測定器が十分に大きい場合は、(2)の時間発展の可能性は無視できる

果た安定した2つの状態

$\frac{1}{\sqrt{2}} \{ |↑\rangle|\Phi_↑\rangle + |↓\rangle|\Phi_↓\rangle \}$  という状態が生まれるは“

測定の物理的プロセス又は終了する。

と云われるが、「測定の規則」を用いてよい (E33)

# § 安定した2クロウ状態の連鎖

マイクロ系

2クロウ装置

⇒ 測定に2112の(たぶん)もつても標準的存立場

$$| \rightarrow | \varphi_0 \rangle | \varphi_0 \rangle | \Phi_0 \rangle | \Phi_0 \rangle | \Sigma_0 \rangle \quad ①$$

$$\xrightarrow{\text{Sch. eq.}} \frac{1}{\sqrt{2}} \{ | \uparrow \rangle | \varphi_{\uparrow} \rangle + | \downarrow \rangle | \varphi_{\downarrow} \rangle \} | \varphi_0 \rangle | \Phi_0 \rangle | \Phi_0 \rangle | \Sigma_0 \rangle \quad ②$$

$$\xrightarrow{\text{Sch. eq.}} \frac{1}{\sqrt{2}} \{ | \uparrow \rangle | \varphi_{\uparrow} \rangle | \varphi_{\uparrow} \rangle + | \downarrow \rangle | \varphi_{\downarrow} \rangle | \varphi_{\downarrow} \rangle \} | \Phi_0 \rangle | \Phi_0 \rangle | \Sigma_0 \rangle \quad ③$$

$$\xrightarrow{\text{Sch. eq.}} \frac{1}{\sqrt{2}} \{ | \uparrow \rangle | \varphi_{\uparrow} \rangle | \varphi_{\uparrow} \rangle | \Phi_{\uparrow} \rangle + | \downarrow \rangle | \varphi_{\downarrow} \rangle | \varphi_{\downarrow} \rangle | \Phi_{\downarrow} \rangle \} | \Phi_0 \rangle | \Sigma_0 \rangle \quad ④$$

$$\xrightarrow{\text{Sch. eq.}} \frac{1}{\sqrt{2}} \{ | \uparrow \rangle | \varphi_{\uparrow} \rangle | \varphi_{\uparrow} \rangle | \Phi_{\uparrow} \rangle | \Psi_{\uparrow} \rangle + | \downarrow \rangle | \varphi_{\downarrow} \rangle | \varphi_{\downarrow} \rangle | \Phi_{\downarrow} \rangle | \Psi_{\downarrow} \rangle \} | \Sigma_0 \rangle \quad ⑤$$

$$\xrightarrow{\text{Sch. eq.}} \frac{1}{\sqrt{2}} \{ | \uparrow \rangle | \varphi_{\uparrow} \rangle | \varphi_{\uparrow} \rangle | \Phi_{\uparrow} \rangle | \Psi_{\uparrow} \rangle | \Sigma_{\uparrow} \rangle + | \downarrow \rangle | \varphi_{\downarrow} \rangle | \varphi_{\downarrow} \rangle | \Phi_{\downarrow} \rangle | \Psi_{\downarrow} \rangle | \Sigma_{\downarrow} \rangle \} \quad ⑥$$

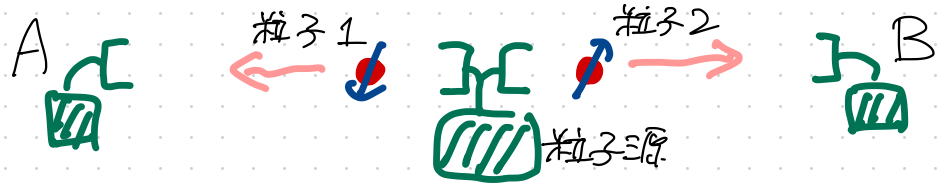
④でスピン状態が2クロウ系の安定な状態とエンタングルLED (測定の70%終了)

④→⑤→⑥で2クロウ系の安定した状態の連鎖が234211< (古典的存世界)

④, ⑤, ⑥の70%で「測定の規則」を使ってもよい。

Alice と Bob の応用

$|\Phi_0\rangle = \frac{1}{\sqrt{2}} (|\uparrow\rangle_1 |\downarrow\rangle_2 - |\downarrow\rangle_1 |\uparrow\rangle_2)$  Aがステーション1の  $\hat{S}_z$ , Bがステーション2の  $\hat{S}_z$  を測定



初期条件  $|\Phi_0\rangle |A_0\rangle |B_0\rangle$

Aの測定器 ←      → Bの測定器

考え方1

Aが測定  
Sch.eq.

$|\Phi_0\rangle |A_0\rangle |B_0\rangle \rightarrow \frac{1}{\sqrt{2}} [|\uparrow\rangle |\downarrow\rangle |A_\uparrow\rangle - |\downarrow\rangle |\uparrow\rangle |A_\downarrow\rangle] |B_0\rangle$

測定規則 による

Bが測定  
Sch.eq.

→ { 確率  $\frac{1}{2}$  で  $|\uparrow\rangle |\downarrow\rangle |A_\uparrow\rangle |B_0\rangle \xrightarrow{\text{Sch.eq.}} |\uparrow\rangle |\downarrow\rangle |A_\uparrow\rangle |B_\downarrow\rangle$   
確率  $\frac{1}{2}$  で  $|\downarrow\rangle |\uparrow\rangle |A_\downarrow\rangle |B_0\rangle \xrightarrow{\text{Sch.eq.}} |\downarrow\rangle |\uparrow\rangle |A_\downarrow\rangle |B_\uparrow\rangle$

考え方2

Aが三則定

Sch.eq.

$$|I_0\rangle|A_0\rangle|B_0\rangle \xrightarrow{\text{Sch.eq.}} \frac{1}{\sqrt{2}} \left[ |\uparrow\rangle|\downarrow\rangle|A_\uparrow\rangle - |\downarrow\rangle|\uparrow\rangle|A_\downarrow\rangle \right] |B_0\rangle$$

Bが三則定

Sch.eq.

$$\xrightarrow{\text{Sch.eq.}} \frac{1}{\sqrt{2}} \left[ |\uparrow\rangle|\downarrow\rangle|A_\uparrow\rangle|B_\downarrow\rangle - |\downarrow\rangle|\uparrow\rangle|A_\downarrow\rangle|B_\uparrow\rangle \right] \quad (\star)$$

三則定の規則Eから

$$\rightarrow \left\{ \begin{array}{l} \text{確率} \frac{1}{2} \text{で } |\uparrow\rangle|\downarrow\rangle|A_\uparrow\rangle|B_\downarrow\rangle \\ \text{確率} \frac{1}{2} \text{で } |\downarrow\rangle|\uparrow\rangle|A_\downarrow\rangle|B_\uparrow\rangle \end{array} \right.$$

• どちらの「考え方」でも最終的な結果は完全に同じ

• Bが先に三則定しAが後に三則定した場合も「考え方2」の $(\star)$ の状態は同じ

→ どちらが先と思っても大丈夫!!



# いくつかの問題点

▷ 「安定したマクロな状態」とは何か？

それはしっかりと「古典的な世界」を経験する。

「古典的な状態」 $\approx$  「安定したマクロな状態」が存在するのは確実。  
しかし、それを量子力学の中で、どう厳密に定式化するのか？

▷ ミクロとマクロの境目は決まっているのか？

一般に定式化するのは  
すごくむずかしい

マクロな系では

$$(1) \frac{1}{\sqrt{2}} [ |↑\rangle |↑\rangle + |↓\rangle |↓\rangle ] \xrightarrow{\text{Sch. eq.}} |↑\rangle |↑\rangle$$

と13時間発展は実際問題として不可能

しかし、時間発展が可能/不可能は技術に依存する。

たぶん、ない

ミクロとマクロの間に明確な区別はあるのか？

これは大自由度の量子系のこころまに112の困難な問題

▷ 「測定規則」を「使わないで」すませよか？

(1)  $|\uparrow\rangle |\Phi_0\rangle |\Psi_0\rangle \xrightarrow{\text{Sch. eq.}} \frac{1}{\sqrt{2}} \left\{ |\uparrow\rangle |\Phi_\uparrow\rangle |\Psi_\uparrow\rangle + |\downarrow\rangle |\Phi_\downarrow\rangle |\Psi_\downarrow\rangle \right\}$

「up」という表示を見たあつた

「down」という表示を見たあつた

(2)  $|\uparrow\rangle |\uparrow\rangle |\Phi_0\rangle |\Phi_0\rangle |\Psi_0\rangle$

Sch. eq.  $\rightarrow \frac{1}{2} \left\{ |\uparrow\rangle |\uparrow\rangle |\Phi_\uparrow\rangle |\Phi_\uparrow\rangle |\Psi_{\uparrow\uparrow}\rangle + |\uparrow\rangle |\downarrow\rangle |\Phi_\uparrow\rangle |\Phi_\downarrow\rangle |\Psi_{\uparrow\downarrow}\rangle \right.$   
 $\left. + |\downarrow\rangle |\uparrow\rangle |\Phi_\downarrow\rangle |\Phi_\uparrow\rangle |\Psi_{\downarrow\uparrow}\rangle + |\downarrow\rangle |\downarrow\rangle |\Phi_\downarrow\rangle |\Phi_\downarrow\rangle |\Psi_{\downarrow\downarrow}\rangle \right\}$

状態は重なるかたせに分岐していか"各々の" ブランチ "あつたは" いづれかの実験結果を 経験する (多世界解釈)

- 「安定した2つの状態の連鎖」を認めれば" ほぼ あつた" 私の考え (た"と思つ)
- こつ考えること" なにか問題が解決するわけ はな(と思つ)